

[1] 次の関係が成り立つ.

$$Ax_1 = \lambda_1 x_1 \quad \dots (1)$$

$$Ax_2 = \lambda_2 x_2 \quad \dots (2)$$

式(1)を転置して右から x_2 を掛ける.

$$x_1^T A^T = \lambda_1 x_1^T \times x_2$$

$$x_1^T A^T x_2 = \lambda_1 x_1^T x_2 \quad \dots (3)$$

式(2)に左から x_1^T を掛ける.

$$x_1^T A x_2 = \lambda_2 x_1^T x_2 \quad \dots (4)$$

 $A = A^T$ であるから, 式(3)は次のようになる.

$$x_1^T A x_2 = \lambda_1 x_1^T x_2 \quad \dots (3)'$$

(3)' - (4) を計算する.

$$(\lambda_1 - \lambda_2) x_1^T x_2 = 0$$

条件より, $\lambda_1 \neq \lambda_2$ であるから

$$x_1^T x_2 = 0$$

 x_1 と x_2 の内積が零であるから, これらは直交する.

[2]

$$a = c_1 x_1 + c_2 x_2$$

$$Aa = A(c_1 x_1 + c_2 x_2)$$

$$= c_1 Ax_1 + c_2 Ax_2 = c_1 x_1 - 2c_2 x_2$$

上式より,

$$Ax_1 = 1 \cdot x_1$$

$$Ax_2 = -2x_2$$

が成り立つ. これは A の固有値が $\lambda_1 = 1$, $\lambda_2 = -2$ であり, これらに対する固有ベクトルが $x_1 = [1, 1]^T$, $x_2 = [1, -1]^T$ である

こゝを表してゐる。これより、

$$S = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \quad \Lambda = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}$$

を得る。 $A = S\Lambda S^{-1}$ より

$$S^{-1} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix} \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$= \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 2 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ 3 & -1 \end{bmatrix} //$$

[3] 行列の固有値を $\lambda_1 \sim \lambda_n$ とすると、次の関係が成り立つ。

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} - \lambda \end{vmatrix} \quad \text{--- (1)}$$

$$\det(A - \lambda I) = (\lambda_1 - \lambda)(\lambda_2 - \lambda) \cdots (\lambda_n - \lambda) \quad \text{--- (2)}$$

(a) 式(1)と(2)を λ の関数と見なして係数を比較する。式(2)では $(-\lambda)^{n-1}$ の係数が $\lambda_1 + \lambda_2 + \cdots + \lambda_n$ (固有値の和)になる。式(1)で $(-\lambda)^{n-1}$ の係数を言問へる。行列式の計算では、各行、各列から1個の要素を選び積を求め加算する。 $(-\lambda)^{n-1}$ の項を含む積は

$$(a_{11} - \lambda)(a_{22} - \lambda) \cdots (a_{nn} - \lambda)$$

となる。上式で $(-\lambda)^{n-1}$ の係数は $a_{11} + a_{22} + \cdots + a_{nn}$ (対角要素の和: トレース)となる。以上より、

$$\lambda_1 + \lambda_2 + \cdots + \lambda_n = a_{11} + a_{22} + \cdots + a_{nn} //$$

(b) 式(2)は λ に関する恒等式であるから、 $\lambda=0$ としても成り立つ。これより、
 $\det A = \lambda_1 \lambda_2 \cdots \lambda_n //$

[4] 行列の固有値と固有ベクトルを求める。

$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & 2 \\ 2 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)^2 - 4 = \lambda^2 - 2\lambda - 3 = (\lambda-3)(\lambda+1) = 0$$

より、 $\lambda_1 = 3, \lambda_2 = -1$

$$\begin{bmatrix} 1-3 & 2 \\ 2 & 1-3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{11} \\ x_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{より} \quad x_1 = \begin{bmatrix} x_{11} \\ x_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1+1 & 2 \\ 2 & 1+1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{21} \\ x_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{より} \quad x_2 = \begin{bmatrix} x_{21} \\ x_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

これらを用いて $\mathcal{S}, e^{-\Lambda t}, \mathcal{S}^{-1}$ は次のようになる。

$$\mathcal{S} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad e^{-\Lambda t} = \begin{bmatrix} e^{3t} & 0 \\ 0 & e^{-t} \end{bmatrix}, \quad \mathcal{S}^{-1} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

これを

$$u(t) = \mathcal{S} e^{-\Lambda t} \mathcal{S}^{-1} u_0$$

に代入する。

$$\begin{aligned} u(t) &= \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{3t} & 0 \\ 0 & e^{-t} \end{bmatrix} \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{3t} & 0 \\ 0 & e^{-t} \end{bmatrix} \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \frac{1}{2} \begin{bmatrix} e^{3t} \\ e^{-t} \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} e^{3t} + \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} e^{-t} // \end{aligned}$$

(別表現) $\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{3t} \\ e^{-t} \end{bmatrix}, \frac{1}{2} \begin{bmatrix} e^{3t} + e^{-t} \\ e^{3t} - e^{-t} \end{bmatrix}$

安定性 $\lambda_1 = 3 > 0$ であるので不安定である。//

[5]

$$(a) \quad \|x\|^2 = |1-i|^2 + |1+i|^2 = (1+1) + (1+1) = 4$$

$$\therefore \|x\| = 2 //$$

$$\|y\|^2 = |i|^2 + |1-i|^2 = 1 + (1+1) = 3$$

$$\therefore \|y\| = \sqrt{3}$$

$$(b) \quad x^H y = [1+i, 1-i] \begin{bmatrix} i \\ 1-i \end{bmatrix} = (1+i)i + (1-i)^2$$

$$= i - 1 + 1 - 2i - 1 = -1 - i //$$

$$y^H x = [-i, 1+i] \begin{bmatrix} 1-i \\ 1+i \end{bmatrix} = -i(1-i) + (1+i)^2$$

$$= -i - 1 + 1 + 2i - 1 = -1 + i //$$

(c) x と y の内積が零 または 純虚数 とならないので, x と y は直交しない。

[6]

$$(a) \quad Ax_i = \lambda_i x_i$$

上式に左から x_i^T を掛ける。

$$x_i^T A x_i = \lambda_i x_i^T x_i$$

$$\text{これより, } \lambda_i = \frac{x_i^T A x_i}{\|x_i\|^2}$$

(1)より, $x_i^T A x_i < 0$ であるから, $\lambda_i < 0$ となる。

(b) $x = [x_k, 0]^T$ とある。 x_k は k 次元ベクトルである。

$$[x_k, 0] \begin{bmatrix} A_k & * \\ * & * \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_k \\ 0 \end{bmatrix} = x_k^T A_k x_k > 0 \quad \dots (1) \text{より}$$

A_k は左上の $k \times k$ 部分行列

(2)より, A_k の固有値は全て負である。($\det A_k =$ 固有値の積)

であるから、 $k = \text{偶数}$ のとき $\det A_k > 0$ 、 $k = \text{奇数}$ のとき $\det A_k < 0$ となる。

(c) 行列式はゼロ以外の積であるから、

$$\det A_k = d_1 d_2 \cdots d_k$$

となる。これより

$$d_k = \frac{\det A_k}{\det A_{k-1}}$$

(3) より、 $\det A_{k-1} > 0$ 、 $\det A_k < 0$ または $\det A_{k-1} < 0$ 、 $\det A_k > 0$ であるから、

$$d_k < 0$$

となる。

(d)

$$A = S \Lambda S^T \quad \text{----- (1)}$$

$$-\Lambda = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} -\lambda_1 & & & \\ & -\lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & -\lambda_n \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{性質} \\ (2) \text{より} \\ , -\lambda_i > 0 \end{array}$$

$$\sqrt{-\Lambda} = \begin{bmatrix} \sqrt{-\lambda_1} & & & \\ & \sqrt{-\lambda_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \sqrt{-\lambda_n} \end{bmatrix} \quad \text{とすると,}$$

$$\Lambda = -(-\Lambda) = -\sqrt{-\Lambda} \sqrt{-\Lambda}$$

上式を式(1)に代入する。

$$\begin{aligned} A &= S (-\sqrt{-\Lambda} \sqrt{-\Lambda}) S^T = - (S \sqrt{-\Lambda}) (\sqrt{-\Lambda} S^T) \\ &= - (\sqrt{-\Lambda} S^T)^T (\sqrt{-\Lambda} S^T) = -W^T W \end{aligned}$$

$\therefore W = \sqrt{-\Lambda} S^T$ これは正則な行列である。

(e) (5)より

$$x^T A x = -x^T W^T W x = -(Wx)^T Wx = -\|Wx\|^2 < 0$$

[7] A の固有値を λ とすると、 A^2 、 A^{-1} の固有値は λ^2 、 λ^{-1} となる。

A が"正定値であれば" $\lambda > 0$ であり、 $\lambda > 0$ であれば" $\lambda^2 > 0$ 、 $\lambda^{-1} > 0$ であるから A^2 、 A^{-1} も正定値である。

$$x^T (A + B) x = x^T A x + x^T B x \quad \text{--- (1)}$$

条件より、

$$x^T A x > 0, \quad x^T B x > 0$$

であるから、式(1)より

$$x^T (A + B) x > 0$$

となり、 $A + B$ も正定値である。